

<< 格子 Boltzmann 方法的原理及应用 >>

第一章 导论

1.1 流体运动的数学模型和数值方法

流体系统模型按尺度分类

	微观	介观	宏观
假设	—	—	连续性假设.
对象	分子	分子的速度分布函数	流体微团
演化方程	牛顿第二定律	Boltzmann 方程	Navier-Stokes 方程
范畴	动力学	动理学	
数值方法	跳蛙格式/预估-校正方法	直接解 Boltzmann 方程 模拟物理过程	CFD
注	1. 格子 Boltzmann 方程方法属于介观方法中的第二类数值方法 2. 介观模型的数值方法有确定型方法和随机型方法, 前者主要误差为模型精度, 后者的为统计误差 3. 介观模型的优势: 1) 可以模拟非连续流动; 2) 可以处理的时空尺度比微观模型大.		

Boltzmann 方程:

1° 若用分布函数描述离散系系统: $f_N(\vec{q}_1, \vec{p}_1, \dots, \vec{q}_N, \vec{p}_N)$, 其中 \vec{q}, \vec{p} 为广义坐标和广义动量. 则 f_N 的演化方程为 Liouville 方程:

$$\frac{\partial f_N}{\partial t} - \sum_{j=1}^{3N} \left[\frac{\partial H_N}{\partial q_j} \frac{\partial f_N}{\partial p_j} - \frac{\partial H_N}{\partial p_j} \frac{\partial f_N}{\partial q_j} \right] = 0$$

2° 对 f_N 在相空间中部分积分后的新分布函数 f_s 满足的与 Liouville 方程等价的方程组为 BBGKY 方程链.

3° 对 BBGKY 方程作一些假设, 得出 Boltzmann 方程.

Boltzmann 方程为

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla_x f + \vec{a} \cdot \nabla_v f = \Omega(f)$$

它是单粒子分布函数的演化方程: $f(\vec{x}, \vec{v}, t) = N F_1(\vec{q}_1, \vec{p}_1, t)$. 其中 Ω 为碰撞引起的变化.

注: 在小 Knudsen 数的条件下, 可以从 Boltzmann 方程推出 Navier-Stokes 方程.

1.2 格子 Boltzmann 方法

格子 Boltzmann 方程

$$1^\circ f_i(\vec{x} + \vec{c}_i \delta t, t + \delta t) - f_i(\vec{x}, t) = \Omega_i(\vec{x}, t)$$

其中 \vec{x} 是离散网格上的一个位置;

$\{\vec{c}_i | i=1, 2, \dots, b\}$ 是流体粒子的离散速度集合;

δt 是离散时间步长; $f_i(\vec{x}, t)$ 是速度分布函数, 表示在时间 t 时, 粒子处于 \vec{x} 格子上, 以速度 \vec{c}_i 运动的概率;

Ω_i 是碰撞算子, 表示分子碰撞对速度分布函数的影响.

2^o 格子 Boltzmann 方程的含义是, 分子碰撞是流体粒子速度分布函数变化的原因. 具体地说, 如果在 t 时刻处于 \vec{x} 格子处, 以 \vec{c}_i 速度运动的粒子数, 与 $t + \delta t$ 时刻, 处于 $\vec{x} + \vec{c}_i \delta t$ 格子处, 以 \vec{c}_i 速度运动的粒子数不一样, 那么影响源自分子碰撞.

3^o 格子 Boltzmann 的解释:

1) LGA (Lattice Gas Automata, 格子气自动机) 演化方程的统计平均;

2) 连续 Boltzmann 方程的一个特殊离散格式.

4^o 目前碰撞算子 Ω_i 一般采用线性化碰撞算子:

$$\Omega_i = \sum_j k_{ij} [f_j - f_j^{(eq)}]$$

其中 $(k_{ij})_{b \times b}$ 为碰撞矩阵, $f_i^{(eq)}$ 是平衡态分布函数.

~~格子 Boltzmann~~

格子 Boltzmann 方法的优点:

1^o 可以描述非连续流动问题

2^o 描述复杂流动现象直观、方便.

3^o 容易编程, 局部计算, 并行性好.

第二章 气体动理学理论 Gas kinetic Theory

气体动理学理论是从气体分子的微观机制研究其宏观特性的理论。

2.1 基本概念

好模型:

为函数模型: 硬球分子模型、逆幂律模型 (相互作用指数 $S=5$ 时称为 Maxwell 模型)、Lennard-Jones 模型。

特征尺度: 分子尺寸 σ , 分子平均距离 δ , 分子平均自由程 λ 。

速度分布函数: $f(\vec{x}, \vec{v}, t)$

时刻 t 时, 位于以 \vec{x} 为中心的微元 $d\vec{x}$ 内, 速度在 $(\vec{v}, \vec{v}+d\vec{v})$ 间的分子数为 $f d\vec{x} d\vec{v}$ 。
注意, 这里只考虑分子的平动, 不考虑转动。

微观物理量:

$$1^\circ \text{ 分子数密度 } n = \frac{dN}{d\vec{x}} = \int f d\vec{v}$$

$$2^\circ \text{ 总动量 } p\vec{u} = \frac{d\vec{J}}{d\vec{x}} = m \int \vec{v} f d\vec{v}$$

$$3^\circ \text{ 总能 } pE = p_e + \frac{1}{2} p u^2 = \frac{dE}{d\vec{x}} = m \int \frac{v^2}{2} f d\vec{v}$$

(m : 好质量; $p = m n$, 质量密度; e : 单位体积的内能)

宏观统计量:

$$1^\circ \text{ 微观变量 } \psi \text{ 的宏观平均值: } \langle \psi \rangle = \frac{1}{n} \int f \psi d\vec{v},$$

$n \langle \psi \rangle$ 即为 f 的矩。

$$2^\circ \text{ 微观变量 } \psi \text{ 的通量: } n \mathcal{F}_\psi = n \langle \vec{c} \psi \rangle$$

其中 $\vec{c} = \vec{v} - \vec{u}$ 。

$$\text{动量通量 } \vec{P} = m \int f \vec{c} \vec{c} d\vec{v}$$

$$\text{热通量 } \vec{Q} = m \int f \vec{c} \frac{c^2}{2} d\vec{v}$$

2.2 Boltzmann 方程.

推导: 1^o 可以按照统计力学的办法, 从气体分子微观运动, 经一系列的简化、假设导出。
严格

2° - 一种^后发式推导

控制单元 $dV = [\vec{x}, \vec{x} + d\vec{x}]$

外力 $\vec{F} = m\vec{a}$

初始分子数 $dN = f(\vec{x}, \vec{z}, t) d\vec{x} d\vec{z}$

~~无碰撞时, 下时刻分子数~~

初始相空间微元 $S = [\vec{x}, \vec{x} + d\vec{x}] \times [\vec{z}, \vec{z} + d\vec{z}]$

下-时刻参量: $\vec{x}' = \vec{x} + \vec{z}dt, \vec{z}' = \vec{z} + \vec{a}dt$

下-时刻相空间微元 $S' = [\vec{x}', \vec{x}' + d\vec{x}'] \times [\vec{z}', \vec{z}' + d\vec{z}']$

若时间 δt 内, 分子间无碰撞, 则集合 S 与 S' 中分子数相同:

$$f(\vec{x} + \vec{z}dt, \vec{z} + \vec{a}dt, t + dt) d\vec{x}' d\vec{z}'$$

$$- f(\vec{x}, \vec{z}, t) d\vec{x} d\vec{z} = 0$$

或记为 $\nabla f \cdot (d\vec{x}, d\vec{z}, dt) = 0$

即 $\frac{\partial f}{\partial t} dt + (\nabla_x f) \cdot (\vec{z}dt) + (\nabla_z f) \cdot (\vec{a}dt) = 0$

即 $\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{z} \cdot \nabla_x f + \vec{a} \cdot \nabla_z f = 0$

若分子间发生了碰撞, 设进入 S' 的净分子数为 $\Omega d\vec{x} d\vec{z} dt$, 其中 $\Omega(f)$ 为碰撞算子, 则质量守恒关系为

$$f(\vec{x}', \vec{z}', t + dt) d\vec{x}' d\vec{z}' - f(\vec{x}, \vec{z}, t) d\vec{x} d\vec{z} = \Omega d\vec{x} d\vec{z} dt$$

化简得,

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{z} \cdot \nabla_x f + \vec{a} \cdot \nabla_z f = \Omega(f)$$

这就是 Boltzmann 方程, 它是一个微分-积分方程

碰撞算子: $\Omega(f)$

稀薄气体中的分子碰撞主要是二体碰撞, 这时碰撞算子表示为 (没有证明)

$$\Omega(f(\vec{z})) = \int [f'f'_1 - ff_1] B(\theta, |\vec{V}|) d\theta d\epsilon d\vec{z}_1$$

其中 f, f_1 为碰前速度分布函数, f', f'_1 为碰后的;

$\vec{V} = \vec{z}_1 - \vec{z}$, 为相对速度; θ 为 $\vec{z}_1 - \vec{z}$ 与 \vec{V} 间夹角;

ϵ 是与 \vec{V} 垂直的角度变量; $B(\theta, |\vec{V}|)$ 是与分子间相互作用有关的非负函数。

注: 这里定义的碰撞算子满足质量、动量、能量守恒。

2° 满足 $\int \Omega(f) \psi(\vec{z}) d\vec{z} = 0$ 的函数称为碰撞不变量, $\psi_i = 1, \vec{z}, \vec{z}^2$ 称为基本碰撞不变量, 3° $\Omega(f)$ 是一个非线性积分算子

2.3 Boltzmann H定理

1° 分布函数的H函数: $H(t) = \int f \ln f d\mathbf{x}$ (缺证明)

其中 f 是 Boltzmann 方程的一个取值为正的值。

可以证明 $\frac{dH}{dt} \leq 0$, 这就是 Boltzmann H 定理。

证明过程用到了 Boltzmann 方程, Gauss 定理, 孤立系统假设, 碰撞算子的对称性质。

2° 平衡态: H 不再变化时系统的状态 (缺证明)

处于平衡态的分布函数称为平衡态分布函数, 记为 $f^{(eq)}$ 。

可以证明, $\ln f^{(eq)}$ 是碰撞不变量, 于是

$$\ln f^{(eq)} = A_0 + \vec{A}_1 \cdot \vec{x} + A_2 \frac{x^2}{2}$$

依据 $n = \int f^{(eq)} d\mathbf{x}$, $\vec{u} = \frac{1}{n} \int \vec{x} f^{(eq)} d\mathbf{x}$ 和

$$E = \frac{1}{n} \int \frac{x^2}{2} f^{(eq)} d\mathbf{x}$$

可以解出 A_0, \vec{A}_1, A_2 。

最终,
$$f^{(eq)} = \frac{n}{(2\pi RT)^{3/2}} e^{-\frac{(x-u)^2}{2RT}}$$

平衡态分布函数称为 Maxwell - Boltzmann 分布。

2.4 BGK 模型

1° 简化的碰撞算子 $J(f)$ 应当满足 Boltzmann 碰撞算子的基本特性,

(1) 质量、动量、能量守恒

$$\int \psi_i J(f) d\mathbf{x} = 0, \quad i = 1, 2, 3, 4, 5$$

(2) 反映系统趋于平衡态的趋势。

$$\int \ln f J(f) d\mathbf{x} \leq 0 \quad \text{O 不懂}$$

2° BGK 模型 (Bhatnagar - Gross - Krook) 是满足上述条件的最简模型。

$$J_{BGK}(f) = \frac{1}{\tau_c} [f^{(eq)} - f]$$

它表示碰撞导致系统趋于平衡态, 且趋近速度与偏离量成正比。其中,

τ_c 称为松弛时间, $\nu_c = \frac{1}{\tau_c}$ 称为平均碰撞频率。

3° 形式化推导.

假设系统离平衡态不远, 且 $f' \approx f^{(eq)}$, $f_1' \approx f_1^{(eq)}$, $f_i \approx f^{(eq)}$

可以证明, $f^{(eq)} f_1^{(eq)} = f^{(eq)} f_1^{(eq)}$

不会证明

则 Boltzmann 碰撞算子

$$\begin{aligned} \Omega(f) &\approx \int [f^{(eq)} - f] f_1^{(eq)} B(\theta, |\vec{v}|) d\theta d\varepsilon d\vec{\xi}_1 \\ &= \frac{1}{c} [f^{(eq)} - f] \end{aligned}$$

$$\text{其中 } \frac{1}{c} = \int f_1^{(eq)} B(\theta, |\vec{v}|) d\theta d\varepsilon d\vec{\xi}_1$$

4° BGK 模型的性质:

(1) 满足 H 定理

(2) 对应的宏观流动方程中 Prandtl 数恒为 1, 与原碰撞算子

对应的 $Pr \approx \frac{2}{3}$ 差异很大.

5° BGK 模型的推广模型 — 椭圆统计模型 (ES, Ellipsoidal Statistical)

~~修改~~ 修改局部平衡态方程为各向异性的 Gauss 分布, 而不是 M-B 分布.

$$f^{(eq)} = \frac{n |\det A|^{\frac{1}{2}}}{\pi^{\frac{3}{2}}} e^{-C_i A_{ij} C_j}$$

$$\text{其中 } A = \left[\frac{2RT}{Pr} \vec{I} + \frac{2(Pr-1)P}{Pr} \right]^{-1}$$

6° BGK 模型的推广模型 — Gross-Jackson 格式

$$\Omega(f) \approx f^{(eq)} \mathcal{L}_N(\phi)$$

$$\text{其中 } \mathcal{L}_N(\phi) = \sum_{i=1}^N (\lambda_i + \nu_N) a_i \psi_i - \nu_N \phi$$

$$f = f^{(eq)} [1 + \phi] \quad (|\phi| \ll 1)$$

$$\phi = \sum_i a_i \psi_i$$

λ_i 是线性碰撞算子 \mathcal{L} 的特征值, $\lambda_i = -\nu_N$ ($i > N$)

$$\mathcal{L}(\phi) = \int (\phi_1' + \phi_1 - \phi_1 - \phi) B(\theta, |\vec{v}|) d\theta d\varepsilon d\vec{\xi}_1$$

2.5 宏观流体动力学方程

1° 可以从 Boltzmann 方程推导出流体动力学方程.

将碰撞不变量 $\psi_i = m, m\vec{\xi}, \frac{1}{2}m\vec{\xi}^2$ 乘以 Boltzmann 方程两端并积分, 可以证明

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{u}) = 0 \\ \frac{\partial (\rho \vec{u})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{u} \vec{u} + \vec{P}) = \rho \vec{a} \\ \frac{\partial (\rho E)}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{u} E + \vec{P} \cdot \vec{u} + \vec{Q}) = \rho \vec{a} \cdot \vec{u} \end{cases}$$

也可以从 Boltzmann 方程中推导出本构方程, 并能给出相关的输运系数。

2° Chapman - Enskog 分析.

(1) Hilbert 证明了: 如果 f 可以按照一个小参数展开, 则 f 在 $t > 0$ 时的取值完全由 $t = 0$ 时的 5 个矩 (ρ, \vec{u}, T) 确定。

这表明, f 可由宏观流动状态给出。

(2) Hilbert 展开方法.

由量纲分析, 将 Boltzmann 方程写为

$$\varepsilon \left(\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla f + \vec{a} \cdot \nabla_{\vec{v}} f \right) = \Omega$$

其中 $\varepsilon \sim kn$.

寻找解 $f(\vec{x}, \vec{v}, t; \varepsilon) = \sum_{n=0}^{\infty} \varepsilon^n f^{(n)}$.

若 $f(\vec{x}, \vec{v}, t; \varepsilon)$ 收敛, 则为原 Boltzmann 方程的解。
在 ε^0 阶, 可导出 Euler 方程; 但 Hilbert 方程对更高阶近似行不通。

(3) 通过 Chapman - Enskog 方法, 也可以导出宏观流体动力学方程。

在对分布函数的高阶近似下, 可以得到超越 Navier - Stokes 方程的高阶流体动力学方程。

本构方程为

$$\begin{cases} \vec{P} = p \vec{I} - 2\varepsilon\mu \left(\vec{S} - \frac{1}{3} \text{Tr}(\vec{S}) \vec{I} \right) & (\text{广义粘性定律}) \\ \vec{Q} = -\varepsilon K \nabla T & (\text{Fourier 热传导定律}) \end{cases}$$

\vec{P} : 动量通量, \vec{Q} : 热通量, \vec{S} : 应变率张量
(应力)

输运系数为: 黏性系数 $\mu = \frac{RT}{5} [\vec{B}, \vec{B}]$

热传导系数 $K = -\frac{2RT}{3} [\vec{A}, \vec{A}]$

其中符号 $[\cdot, \cdot]$ 是一个比较复杂的积, 参见 Chapman 的推导。

3° 输运系数的多级近似

直接计算 \vec{A}, \vec{B} 较难, 可将它们展开成 Sonine 多项式级数, 从而得到输运系数的多级近似。

$$\mu = \mu_1 (1 + b_1 + b_2 + \dots), \quad K = k_1 (1 + a_1 + a_2 + \dots)$$

